

PLANO DE ESTACIONAMIENTO  
Y ATRAQUE DE AERONAVES-OACI

ELEV  
PLATAFORMA  
24

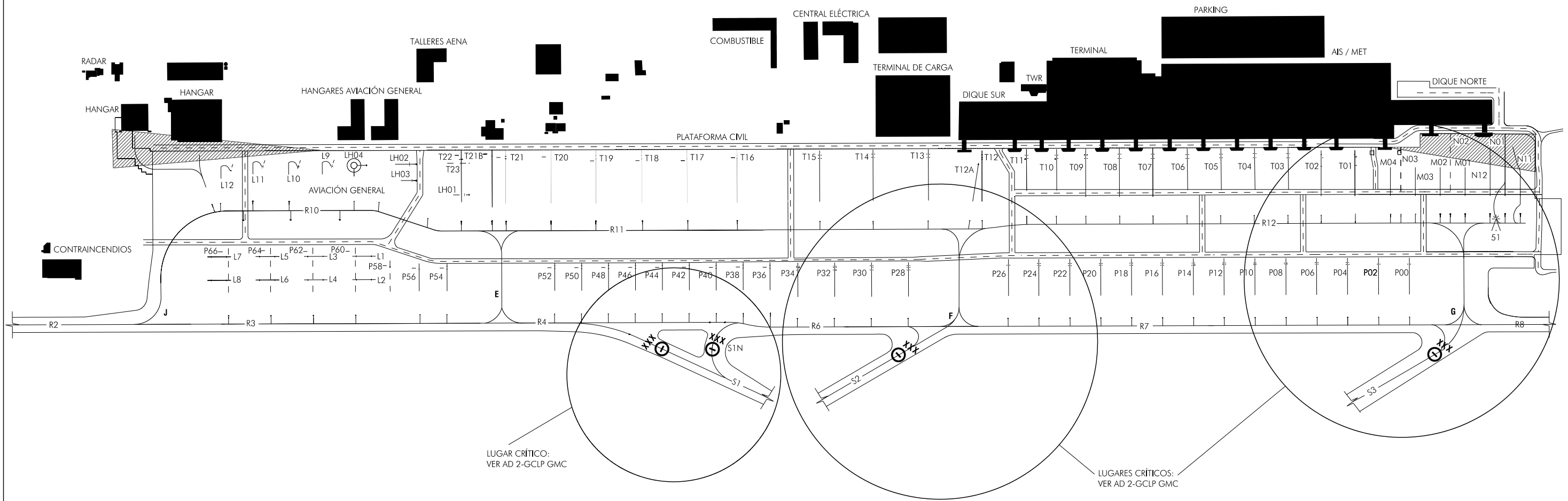
TWR 118.300  
GMC 121.700

GRAN CANARIA

ELEVACIONES Y DIMENSIONES EN METROS

VAR 5°W (2015)  
RÉGIMEN DE VARIACIÓN  
ANUAL INFO NO AVBL

NOTA: EXTREMAR LA PRECAUCIÓN AL MANIOBRAR EN  
TODOS LOS ESTACIONAMIENTOS POR LA PROXIMIDAD  
DE VIALES DE SERVICIO.



LUGAR CRÍTICO:  
VER AD 2-GCLP GMC

LUGARES CRÍTICOS:  
VER AD 2-GCLP GMC

PROCEDIMIENTOS GENERALES DE RODAJE:  
VER AD 2 - GCLP CASILLA 20.

PROCEDIMIENTOS DE VISIBILIDAD REDUCIDA:  
NO DISPONE: VER AD 2 - GCLP CASILLA 22.

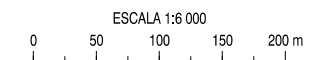
RESISTENCIA PLATAFORMA: PCN 74/R/B/W/T  
PCN 87/R/B/W/T  
PCN 67/R/C/W/T  
PCN 92/R/A/W/T

ILUMINACIÓN PLATAFORMA: POSTES PROYECTORES.

SISTEMA DE GUÍA DE ATRAQUE VISUAL EN  
PUESTOS: T03 A T13.

TOMAS DE HIDRANTES EN PUESTOS:  
T01 A T13, T15, T16, T17 Y P00 A P34.

CLAVE	
PUESTO DE ESTACIONAMIENTO	P32
BARRA ANTI-INTRUSIÓN	XXX
ZONA NO VISIBLE DESDE TWR	[Hatched Box]



CAMBIOS: PUESTOS DE ESTACIONAMIENTO, PUERTA E.

**INTENCIONADAMENTE EN BLANCO**  
**INTENTIONALLY BLANK**

**CARACTERÍSTICAS DE LOS PUESTOS DE ESTACIONAMIENTO**  
**AIRCRAFT STANDS CHARACTERISTICS**

RAMPA RAMP	PUESTO STAND	COORDENADAS COORDINATES	SALIDA EXIT	MAX ACFT	APROAR NOSE TO	OBSERVACIONES REMARKS
-	L1	27°55'37.63"N 015°23'30.42"W	-	AT72	-	(1) (2) INCOMP. P58, P60, P62
-	L2	27°55'37.21"N 015°23'29.23"W	-	AT72	-	(1) (2) INCOMP. P58, P60, P62
-	L3	27°55'35.46"N 015°23'31.38"W	-	AT72	-	(1) (2) INCOMP. P60, P62, P64
-	L4	27°55'35.04"N 015°23'30.19"W	-	AT72	-	(1) (2) INCOMP. P60, P62, P64
-	L5	27°55'33.29"N 015°23'32.34"W	-	AT72	-	(1) (2) INCOMP. P62, P64, P66
-	L6	27°55'32.87"N 015°23'31.15"W	-	AT72	-	(1) (2) INCOMP. P62, P64, P66
-	L7	27°55'31.12"N 015°23'33.29"W	-	AT72	-	(1) (2) INCOMP. P64, P66
-	L8	27°55'30.70"N 015°23'32.11"W	-	AT72	-	(1) (2) INCOMP. P64, P66
→	L9	27°55'37.45"N 015°23'35.76"W	-	B350	-	(1) (2)
→	L10	27°55'34.31"N 015°23'32.36"W	-	B350	-	(1) (2)
→	L11	27°55'35.94"N 015°23'36.42"W	-	C421	-	(1) (2)
→	L12	27°55'33.13"N 015°23'37.20"W	-	AT72	-	(1) (2)
-	LH01	-	-	B412	-	INCOMP. T22
-	LH02	-	-	S61	-	-
-	LH03	-	-	B412	-	-
-	LH04	-	-	B412	-	Puesto de estacionamiento con viraje estacionario / Stationary turn stand
-	M01	-	R	AT72	-	(3) Remoto / Remote INCOMP. N02
-	M02	-	R	AT72	-	(3) Remoto / Remote INCOMP. N02
-	M03	-	R	AT72	-	(3) Remoto / Remote INCOMP. N02, N03
-	M04	-	R	AT72	-	(3) Remoto / Remote INCOMP. N02, N03
-	N01	27°56'30.57"N 015°23'13.54"W	R	B744	-	(3) (4) (5) (6) 400 Hz – A/C INCOMP. N11, N12
-	N02	-	R	B744	-	(6) INCOMP. M01, M02, M03
-	N03	-	R	B753	-	INCOMP. M03, M04
-	N11	27°56'30.81"N 015°23'13.11"W	R	B738	-	(3) (4) (5) 400 Hz – A/C INCOMP. N01
-	N12	27°56'29.64"N 015°23'13.10"W	R	B738	-	(3) (4) (5) 400 Hz – A/C INCOMP. N01
-	P00	27°56'24.10"N 015°23'09.31"W	A	B703	-	(7)
-	P02	27°56'22.72"N 015°23'09.92"W	A	B703	-	(7)
-	P04	27°56'21.32"N 015°23'10.54"W	A	B703	-	(7)
-	P06	27°56'19.94"N 015°23'11.15"W	A	B703	-	(7)
-	P08	27°56'18.56"N 015°23'11.76"W	A	B703	-	(7)

RAMPA RAMP	PUESTO STAND	COORDENADAS COORDINATES	SALIDA EXIT	MAX ACFT	APROAR NOSE TO	OBSERVACIONES REMARKS
-	P10	27°56'17.16"N 015°23'12.37"W	A	B703	-	(7)
-	P12	27°56'15.78"N 015°23'12.99"W	A	B703	-	(7)
-	P14	27°56'14.40"N 015°23'13.60"W	A	B703	-	(7)
-	P16	27°56'13.01"N 015°23'14.21"W	A	B703	-	(7)
-	P18	27°56'11.62"N 015°23'14.83"W	A	B703	-	(7)
-	P20	27°56'10.23"N 015°23'15.44"W	A	B703	-	(7)
-	P22	27°56'08.85"N 015°23'16.05"W	A	B703	-	(7)
-	P24	27°56'07.45"N 015°23'16.67"W	A	B703	-	(7)
-	P26	27°56'06.06"N 015°23'17.19"W	A	AN72	-	-
-	P28	27°56'01.56"N 015°23'19.18"W	A	A310	-	(8)
-	P30	27°55'59.90"N 015°23'19.91"W	A	A310	-	(8)
-	P32	27°55'58.25"N 015°23'20.64"W	A	A310	-	(8)
-	P34	27°55'56.59"N 015°23'21.37"W	A	A310	-	(8) INCOMP. (9) T16
-	P36	-	A	A321	-	No permitidos / Not allowed: MD83, MD87, MD90
-	P38	-	A	B738	-	(10)
-	P40	-	A	B738	-	(10)
-	P42	27°55'51.66"N 015°23'23.45"W	A	B738	-	(10)
-	P44	27°55'50.45"N 015°23'23.98"W	A	B738	-	(10)
-	P46	27°55'49.24"N 015°23'24.52"W	A	B738	-	(10)
-	P48	27°55'48.03"N 015°23'25.05"W	A	B738	-	(10)
-	P50	27°55'46.82"N 015°23'25.58"W	A	B738	-	(10)
-	P52	27°55'45.61"N 015°23'26.12"W	A	B738	-	(10)
-	P54	27°55'40.78"N 015°23'28.26"W	A	B738	-	(10)
-	P56	27°55'39.57"N 015°23'28.94"W	A	B738	-	(10)
-	P58	27°55'38.27"N 015°23'29.51"W	A	B738	-	INCOMP. L1, L2
-	P60	27°55'36.97"N 015°23'30.92"W	A	B763	-	NCOMP. L1, L2, L3, L4
-	P62	27°55'35.07"N 015°23'31.76"W	A	B763	-	INCOMP. L1, L2, L3, L4, L5, L6
-	P64	27°55'33.17"N 015°23'32.60"W	A	B763	-	INCOMP. L3, L4, L5, L6, L7, L8
-	P66	27°55'31.26"N 015°23'33.44"W	A	B763	-	INCOMP. L5, L6, L7, L8
-	T01	27°56'23.63"N 015°23'15.91"W	R	B753	-	(3) (4) (5) 400 Hz - A/C
-	T02	27°56'22.12"N 015°23'16.57"W	R	MD11	-	(3) (4) (5) 400 Hz - A/C
-	T03	27°56'20.61"N 015°23'17.24"W	R	MD11	-	(3) (4) (5) 400 Hz - A/C
-	T04	27°56'19.02"N 015°23'17.70"W	R	MD11	-	(3) (4) (5) 400 Hz - A/C
-	T05	27°56'17.58"N 015°23'18.56"W	R	MD11	-	(3) (4) (5) 400 Hz - A/C
-	T06	27°56'16.06"N 015°23'19.23"W	R	MD11	-	(3) (4) (5) 400 Hz - A/C
-	T07	27°56'14.48"N 015°23'19.68"W	R	MD11	-	(3) (4) (5) 400 Hz - A/C
-	T08	27°56'13.01"N 015°23'20.57"W	R	MD11	-	(3) (4) (5) 400 Hz - A/C
-	T09	27°56'11.50"N 015°23'21.24"W	R	MD11	-	(3) (4) (5) 400 Hz - A/C
-	T10	27°56'10.18"N 015°23'21.79"W	R	A310	-	(3) (4) (5) 400 Hz - A/C
-	T11	27°56'08.88"N 015°23'22.16"W	R	A321	-	(3) (5) 400 Hz - A/C

RAMPA RAMP	PUESTO STAND	COORDENADAS COORDINATES	SALIDA EXIT	MAX ACFT	APROAR NOSE TO	OBSERVACIONES REMARKS
-	T12	27°56'06.84"N 015°23'22.88"W	R	B744	-	(3) (5) (11) 400 Hz – A/C INCOMP. T12A
-	T12A	27°56'06.51"N 015°23'23.26"W	R	A321	-	(3) 400 Hz – A/C INCOMP. T12
-	T13	27°56'04.39"N 015°23'24.26"W	R	B744	-	(3) (5) 400 Hz – A/C
-	T14	27°56'01.96"N 015°23'25.53"W	R	B744	-	(3)
-	T15	27°55'59.60"N 015°23'26.60"W	R	B744	-	(3)
-	T16	27°55'55.80"N 015°23'28.03"W	R	B744	-	(3) INCOMP. (9) T17, P34
-	T17	27°55'53.44"N 015°23'28.74"W	R	A343	-	(3) INCOMP. (9) T16
-	T18	27°55'51.41"N 015°23'29.64"W	R	B744	-	(3)
-	T19	27°55'49.36"N 015°23'30.55"W	R	B744	-	(3)(12) INCOMP. (13) T20
-	T20	27°55'47.47"N 015°23'31.85"W	R	B744	-	(3) INCOMP. (13) T19, T21, T21B
-	T21	27°55'45.29"N 015°23'32.36"W	R	B744	-	(3) INCOMP. T21B, (13) T20
-	T21B	27°55'44.80"N 015°23'33.04"W	R	A124	-	(3) INCOMP. T21, T22, T23, (13) T20
-	T22	27°55'43.38"N 015°23'33.53"W	R	MD11	-	(3) INCOMP T21B, T23
-	T23	-	A	CN35	-	INCOMP T21B, T22

- (1) Aviación general / General aviation.  
 (2) Anclaje de aeronaves / Aircraft anchorage.  
 (3) Salida retroceso (Powerback previa autorización) / Push-back exit (Powerback prior clearance).  
 (4) Pasarela / Bridge.  
 (5) Guía de atraque / Docking guidance.  
 (6) No permitidos /Not allowed: A340-600.  
 (7) No permitidos /Not allowed: B753.  
 (8) No permitidos /Not allowed: B752,B753, T154, IL62.  
 (9) Si aeronave con letra de clave F en puesto de estacionamiento T16 / If code letter F aircraft in stand T16.  
 (10) No permitidos /Not allowed: A321, B727, B739, MD83, MD90, T154.  
 (11) No permitidos /Not allowed: A346, B789.  
 (12) No permitidos /Not allowed: A330, A340.  
 (13) Si aeronave con letra de clave F en puesto de estacionamiento T20 / If code letter F aircraft in stand T20.

Extremar la precaución al maniobrar en todos los estacionamientos por la proximidad de viales de servicio / Use extreme caution when manoeuvring in all stands due to the proximity of service roads.

## SISTEMA DE GUÍA DE ATRAQUE VISUAL VISUAL DOCKING GUIDANCE SYSTEM

### GENERALIDADES

Este sistema contiene información de guía azimut (muestra la posición de la aeronave en relación con el eje del área de estacionamiento) y de la distancia a la posición de parada (basándose en la medición de un radar láser), que se proporciona a través de una unidad de presentación delante de la cabina de la aeronave.

### UNIDAD DE PRESENTACIÓN

Consta de:

- Una línea de presentación alfanumérica de 4 caracteres compuesta de LED amarillos, en la que se puede dar diversa información: TIPO DE AERONAVE, STOP, OK, TOO FAR, SLOW DOWN, WAIT TEST, ID FAIL y DOWN GRADE.
- Una línea con un módulo de LED amarillo y 2 módulos de LED rojo/amarillo para indicación de azimut de la aeronave e indicación de parada.
- Una columna de 3 módulos de LED amarillos en el centro para indicar la distancia al punto de parada.

### INSTRUCCIONES AL PILOTO

#### ADVERTENCIA GENERAL:

Cuando el piloto no esté seguro de la información mostrada en la unidad de presentación, debe detener inmediatamente la aeronave y obtener mas información para proceder.

#### 1) INICIO DE ATRAQUE

Al arrancarse el sistema (de forma manual por un operador en tierra) aparecerá de forma intermitente el mensaje WAIT TEST.

#### 2) CAPTURA

Cuando el sistema está trabajando en modo captura, buscando la aeronave que se aproxima, en el sistema aparecen unas flechas flotantes verticales.

En la primera fila de la unidad de presentación aparecerá el TIPO DE AERONAVE.

**ADVERTENCIA:** El piloto no deberá entrar en la zona del punto de estacionamiento a no ser que primero el sistema de atraque esté mostrando flechas verticales moviéndose y que el tipo de aeronave presentada sea igual al de la aeronave en aproximación.

#### 3) SEGUIMIENTO

Cuando la aeronave ha sido capturada por el láser, las flechas flotantes son reemplazadas por el indicador amarillo de línea central. Una flecha roja parpadeante indica al piloto la dirección en la que debe virar la aeronave para quedar alineada con el eje de estacionamiento. La ausencia de flechas de dirección indica que la aeronave está sobre la línea central.

#### 4) ÍNDICE DE APROXIMACIÓN

Cuando la aeronave está a menos de 16 m del punto de parada, el índice de aproximación se indica mediante el apagado de una fila de LED de la columna central por cada 0,7 m de distancia recorrida por la aeronave hacia el punto de parada.

### GENERAL

This system contains information about azimuth guidance (shows the aircraft position with relation to the centre line of the parking area) and distance to the stop position (based on a laser radar measurement), that is provided by a display unit, in front of the cockpit.

### DISPLAY UNIT

Consists of:

- One alphanumeric presentation line of 4 characters, composed by yellow LED, which can indicate several information: AIRCRAFT TYPE, STOP, OK, TOO FAR, SLOW DOWN, WAIT TEST, ID FAIL and DOWN GRADE.
- One line with a unit of yellow LED and 2 units of red/yellow LED for indication of aircraft azimuth and stop indication.
- One column of 3 units of yellow LED in the centre to indicate the distance to the stop position.

### PILOT INSTRUCTIONS

#### GENERAL ADVICE:

When the pilot is not sure about the information showed in the display unit, must immediately stop the aircraft and obtain more information to proceed.

#### 1) DOCKING START

When the system starts (manually operated by an operator in ground), it shows the flashing message: WAIT TEST.

#### 2) CAPTURE

When the system is working in capture way, looking for the approaching aircraft, the system shows a vertical floating arrows.

In the first line of the display unit will show the AIRCRAFT TYPE.

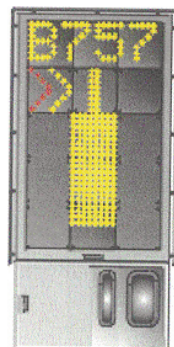
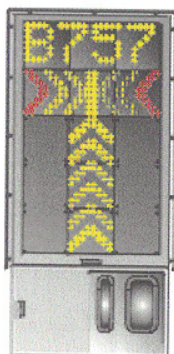
**ADVICE:** If the system does not show a vertical arrows in movement and an aircraft type like the approaching aircraft, the pilot must not enter into the stand point area.

#### 3) MONITORING

When the aircraft has been captured by the laser, the floating arrows are substituted by the yellow indicator in the centre line. A flashing red arrow shows the pilot the direction of turn in order to line-up along the stand edge. If the system does not show the direction arrows, it means the aircraft is over the centre line.

#### 4) APPROACH RATE

When the aircraft is less than 16 m from the stop point, the approach rate is showed by one LED line turn-off from the centre line each 0,7 m covered when the aircraft moves until the stop position.



5) REDUZCA VELOCIDAD

Si una aeronave se aproxima al punto de parada a mayor velocidad que la programada, el sistema mostrará SLOW DOWN como advertencia al piloto.

6) PUNTO DE PARADA ALCANZADO

Cuando se alcanza el punto de parada correcto, la unidad de presentación muestra STOP y las barras rojas se encienden.

7) ATRAQUE COMPLETADO

Cuando la aeronave ha atracado, se mostrará el mensaje OK.

8) SOBREPASADO

Si la aeronave sobrepasa el punto de parada, aparece el mensaje TOO FAR.

9) ESPERE

Si la aeronave detectada es perdida durante la secuencia del atraque, 12 m antes de STOP, se presentará el mensaje WAIT. El atraque continuará cuando el sistema detecte de nuevo la aeronave.

10) CONDICIONES METEOROLÓGICAS ADVERSAS

Si por cualquier causa la visibilidad del sistema se reduce se mostrará el mensaje DOWN GRADE. Tan pronto como el sistema detecte la aeronave, esta indicación será sustituida por la barra de índice de aproximación realizándose el atraque normalmente.

ADVERTENCIA: El piloto no debe ir más allá de la pasarela de pasajeros, a menos que el mensaje DOWN GRADE haya sido sustituido por la barra de índice de aproximación.

5) SPEED REDUCTION

When the aircraft exceed the programmed approach speed, the display unit will show SLOW DOWN such as advice to pilot.

6) REACHING STOP POINT

When the correct stop point is reaching, the display unit shows STOP and lights red bars turns-on.

7) DOCKING FINISHED

When the aircraft is parked, the display unit shows OK.

8) EXCEEDED

When the aircraft exceeds the stop point, the display unit shows TOO FAR.

9) WAIT

When the detected aircraft is lost during the docking routine, 12 m before the STOP point, the display unit will show WAIT. The routine will continue when the system detects the aircraft again.

10) ADVERSE METEOROLOGICAL CONDITIONS

When the system visibility is reduced due to any reason, the display unit will show DOWN GRADE. As soon the system identifies the aircraft, the display unit will show the rate approach bar in order to continue the docking routine.

ADVISE: The pilot must not exceed the boarding bridge unless the message DOWN GRADE had been substituted by the rate approach bar.

**INTENCIONADAMENTE EN BLANCO**  
**INTENTIONALLY BLANK**